

# Informatik II: Algorithmen und Datenstrukturen SS 2013

Vorlesung 7b, Mittwoch, 5. Juni 2013  
(Lokalität des Zugriffes, Cache- bzw. IO-Effizienz)

Prof. Dr. Hannah Bast  
Lehrstuhl für Algorithmen und Datenstrukturen  
Institut für Informatik  
Universität Freiburg

# Blick über die Vorlesung heute

---

- Lokalität / Cache- bzw. IO-Effizienz
  - Fortsetzung Laufzeitvergleich Feld vs. verkettete Liste
  - Lokalität
  - Wie funktioniert ein Cache (für CPU und Disk)
  - Neues Effizienzmaß: Anzahl **Block**operationen
  - **Übungsblatt 7, Aufgabe 2**: Anzahl Blockoperationen von **MergeSort** analysieren

# Laufzeit Listen vs. Felder 1/4

---

- Laufzeit doppelt verkettete Liste
  - Einfügen an beliebiger Stelle:  $O(1)$
  - Entfernen an beliebiger Stelle:  $O(1)$
  - Zugriff auf  $i$ -tes Element der Liste:  $O(\min\{i, n - i\})$
- Laufzeit dynamisches Feld
  - Einfügen am Ende: amortisiert  $O(1)$  ... siehe letzte VL
  - Entfernen am Ende: amortisiert  $O(1)$  ... siehe letzte VL
  - Zugriff auf  $i$ -tes Element der Liste:  $O(1)$
  - Einfügen an  $i$ -ter Stelle:  $O(n - i)$
  - Entfernen an  $i$ -ter Stelle:  $O(n - i)$

# Laufzeit Listen vs. Felder 2/4

## ■ Zeitmessung in der Praxis

- Beim Einfügen / Entfernen am Ende scheinen Liste und (dynamisches) Feld gleich gut zu sein

Die Liste sieht sogar besser aus, weil **immer**  $O(1)$  und das dynamische Feld nur **im Durchschnitt**  $O(1)$

- Die Laufzeit wollen wir jetzt mal konkret nachmessen

- **Beobachtung:**

*LinkedList ca. 5 mal langsamer  
als DynamicArray (für 10M Elemente)  
in JAVA*

*in C++ : ca. 3 mal langsamer*

# Laufzeit Listen vs. Felder 3/4

---

## ■ Analyse gemessener Laufzeitunterschied

– Wenn man nur am Ende einfügt / entfernt, sind Felder **viel** schneller als Listen !

– **Grund 1:** Bei der Liste müssen wir für jede Operation **vier** Zeiger umbiegen, das kostet Zeit

Das wiegt deutlich schwerer als das gelegentlich notwendige Reallozieren beim dynamischen Feld

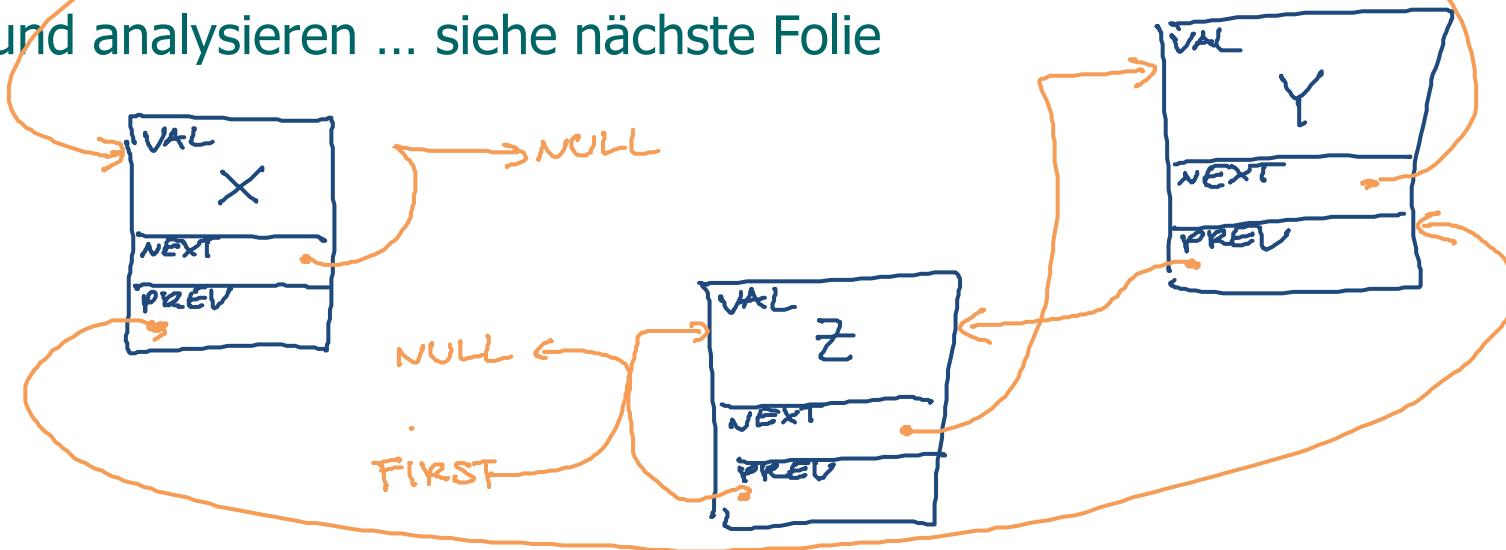
– **Grund 2:** Bei der Liste müssen wir für jedes Element einzeln Speicher allozieren, beim dynamischen Feld tun wir das für viele Element auf einmal

Der allozierte Speicher ist zwar am Ende derselbe, aber Speicherallokation hat einen fixen Overhead pro Aufruf

# Laufzeit Listen vs. Felder 4/4

- Es gibt noch einen Grund
  - Die sogenannte **Lokalität** der Speicherzugriffe
  - Bei einem Feld stehen ja, wie gesagt, die  $n$  Elemente im Speicher hintereinander
  - Bei einer verketteten Liste können die Elemente **beliebig** im Speicher verteilt stehen

Diesen Effekt wollen wir jetzt mal getrennt reproduzieren und analysieren ... siehe nächste Folie



# Lokalität Speicherzugriffe

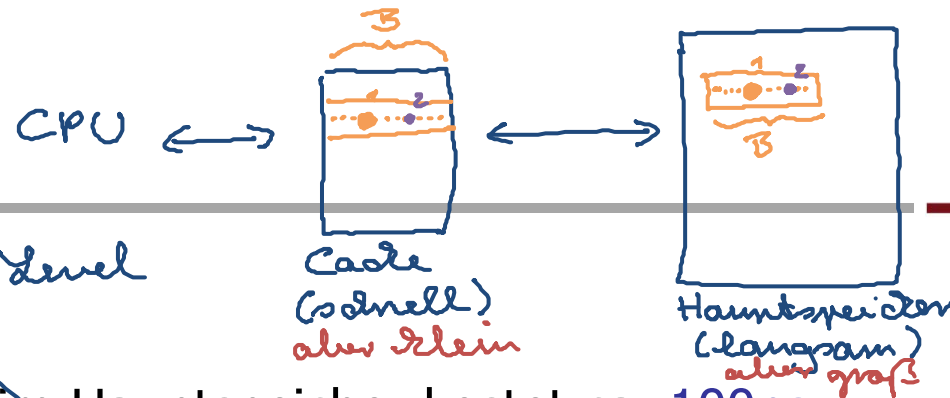
order1 : 1, 2, 3, 4, 5  
order2 : 2, 5, 3, 1, 4

## ■ Einfach(s)tes Beispiel

- Wir addieren die  $n$  Elemente eines Feldes auf
  - ... in der natürlichen Reihenfolge:  $1 + 2 + 3 + 4 + 5$
  - ... in einer zufälligen Reihenfolge:  $2 + 5 + 3 + 1 + 4$
- Das Ergebnis ist in beiden Fällen **identisch**
- Die Anzahl der Operationen ist ebenfalls **identisch**
- Was ist mit der Laufzeit?

Laufzeit für zufällige Reihenfolge  
bis zu 20 mal langsamer *und mehr*  
(für  $n = 5000$  ints)

# CPU Cache



## ■ Prinzip / Aufbau

- Zugriff auf ein Byte im Hauptspeicher kostet ca. 100ns
- Zugriff auf ein Byte im (L1-)Cache kostet ca. 1ns
- Bei Zugriff auf ein oder mehrere Bytes im Hauptspeicher holt man gerade einen ganzen Block von  $\sim 100$  Bytes in den Cache  $\approx$  cache line
- Solange dieser Block im Cache ist, braucht man für Bytes aus diesem Block nicht mehr auf den Hauptspeicher zuzugreifen
- Der Cache hat Platz für viele solcher Blöcke (die cache lines)
  - ein typischer L1-Cache ist  $\sim 100$  Kilobytes groß
- Ist der Cache voll, wird einer der Blöcke entfernt
  - z.B. der least recently used (LRU) Block
  - das soll aber heute nicht das Thema sein



## ■ Prinzip / Aufbau

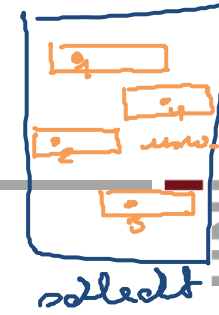
- Den Lesekopf einer Festplatte an eine bestimmte Stelle zu bewegen kostet  $\sim 5\text{ms}$  (seek time)
- Ist man an einer Stelle kann man mit  $\sim 100\text{ MB / Sekunde}$  Daten lesen (transfer rate) *10ms pro Byte*
- Deshalb geht das Betriebssystem wie folgt vor
  - Wird ein Byte von der Platte gelesen, wird gleich ein ganzer Block eingelesen (z.B. **128 KB** auf einmal)
  - Solange dieser Block im Speicher ist, braucht man für Bytes aus diesem Block nicht mehr auf die Platte zuzugreifen und spart sich die **seek time**
  - Ist der Speicher voll, muss man sich wieder überlegen, welche Blöcke man drin behält

## ■ Terminologie

- Wir haben einen langsamen und einen schnellen Speicher
- Der langsame Speicher ist in Blöcke der Größe  $B$  unterteilt
- Der schnelle Speicher ist  $M$  groß (Platz für  $M/B$  Blöcke)
- Stehen die Daten nicht im schnellen Speicher, wird der entsprechende Block in den schnellen Speicher geladen
- Das Programm kann sich aussuchen, welche Blöcke im schnellen Speicher gehalten werden
- Wir zählen nur die **Anzahl der Block-Operationen**

In der Praxis hat man auch noch die Kosten für das Verwalten der Blöcke im schnellen Speicher, insbesondere welcher Block entfernt wird wenn der Speicher voll ist ... **das ignorieren wir hier**

# Block-Operationen 2/7



- Für **B** Operationen hat man also
  - im besten Fall nur **1** Block-Op. **"gute Lokalität"**
  - im schlechtesten Fall **B** Block-Op. **"schlechte Lokalität"**
- Die folgenden Variationen ...
  - ... machen nur einen (kleinen) konstanten Faktor in der Anzahl der Block-Operationen aus:
    - die genaue Aufteilung des langsamen Speichers in Blöcke
    - ob die Speichereinheit **1 Byte** oder **4 Bytes** oder **8 Bytes** ist
- Man beachte:
  - Das Ganze wird erst interessant, wenn die Eingabegröße **n** größer als **M** ist, sonst passt ja die gesamte Eingabe in den schnellen Speicher und man hat trivial  $\lfloor n/B \rfloor$  Blockoperationen

## ■ Typische Werte (für einen Server)

- CPU Cache:  $B = 128$  Bytes,  $M = 6 \times 32$  KB (L1),  $6 \times 256$  KB (L2)
- Disk Cache:  $B = 64$  Kilobytes,  $M = 64$  GB

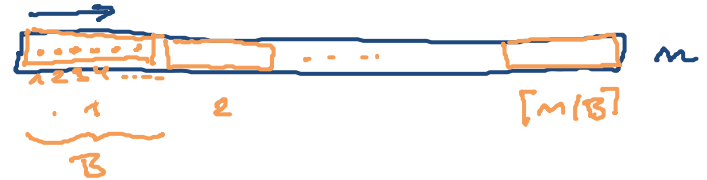
Die meisten Betriebssysteme benutzen alles, was vom Hauptspeicher gerade nicht genutzt wird, als Disk Cache

- Sinnvollerweise wählt man  $B$  so, dass die **transfer time** für einen Block ein Bruchteil der **seek time** ist

## ■ Noch etwas Terminologie

- Die Block-Operationen beim CPU Cache nennt man **cache misses**
- Die Block-Operationen beim Disk Cache nennt man oft **IOs**  
**IO** oder **I/O** = **Input/Output**
- Man spricht auch von **Cache-Effizienz** und **IO-Effizienz**

# Block-Operationen 4/7



## ■ Beispiel 1: Unser `ArraySumMain` Programm

– Wenn wir über die  $n$  Elemente in der Reihenfolge  $1, 2, 3, \dots$  iterieren, ist die Anzahl Block-Operationen:  $\lceil n/B \rceil$

– Wenn wir über die  $n$  Elemente in einer zufälligen Reihenfolge iterieren, ist die Anzahl Block-Op. im schlechtesten Fall:  $n$   
*wenn  $n \gg M$*

– Das ist ein Faktor von  $B$  Unterschied und das ist der Hauptgrund für den beobachteten Laufzeitunterschied

Man beachte, dass auch bei der zufälligen Reihenfolge pro Element auf  $4$  benachbarte Bytes (ein `int`) auf einmal zugegriffen wurde

Außerdem wird, wenn nicht  $n \gg M$ , das nächste Element manchmal zufällig schon im schnellen Speicher stehen

Deswegen ist der Unterschied in der Praxis deutlich  $< B$

## ■ Beispiel 2: Sortieren mit MergeSort

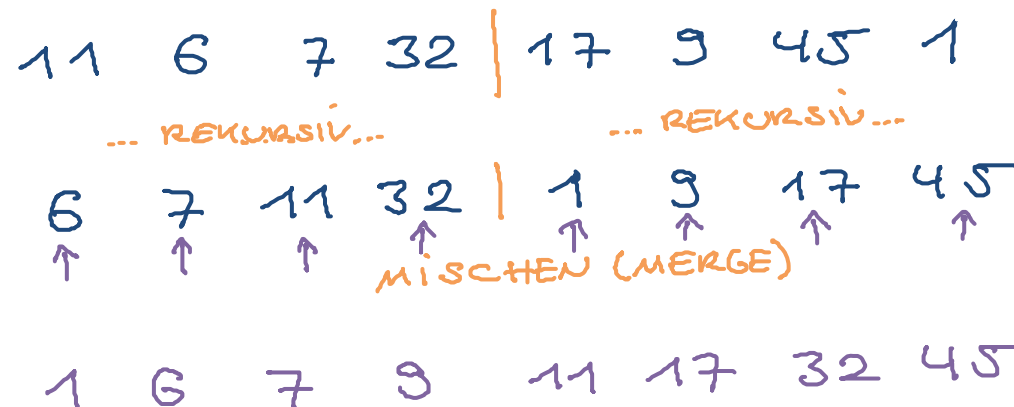
– Kurze Wiederholung der Funktionsweise:

Teile das Feld in zwei gleich große Teile

Sortiere die beiden Teile rekursiv

Mische die beiden sortierten Folgen zu einer sortierten Folge

Für das Ü7 können Sie annehmen, dass  $n$  eine Zweierpotenz ist, so dass die beiden Teile immer **exakt** gleich groß sind



# Block-Operationen 6/7

## ■ Beispiel 2: Sortieren mit MergeSort

- Wiederholung der Analyse der Anzahl **gewöhnlicher** Operationen

$$n = \text{Zweierpotenz} = 2^{k_2}, \quad k_2 = \log_2 n \in \mathbb{N}$$

$$\begin{aligned} T(n) &\leq \underbrace{2 \cdot T(n/2)}_{\text{für die Rez.}} + \underbrace{A \cdot n}_{\text{für das Mischen}} \\ &\leq 2 \cdot [2 \cdot T(n/4) + A \cdot n/2] + A \cdot n \\ &= 4 \cdot T(n/4) + 2 \cdot A \cdot n \\ &\vdots \\ &\leq \underbrace{2^{k_2}}_{=n} \cdot \underbrace{T(n/2^{k_2})}_{=1} + \underbrace{k_2}_{=\log_2 n} \cdot A \cdot n \\ &= O(n \cdot \log n) \end{aligned}$$

Für das Ü7 müssen Sie so eine rekursive Formel für  $IO(n)$  = Anzahl Blockoperationen aufstellen und dann auflösen wie oben.

## ■ Beispiel 2: Sortieren mit MergeSort

- Analyse der Anzahl Block-Operationen ... Ü7, Aufgabe 2
- Herauskommen soll:  $\Theta(n/B \cdot \log_2(n/B))$
- Es geht sogar:  $\Theta(n/B \cdot \log_{M/B}(n/B))$

Dazu teilt man auf jeder Rekursionsstufe in  $k = M/B$  Teile, sortiert die rekursiv und mischt die  $k$  sortierten Teilfolgen dann zu einer Folge

Beim Mischen von  $k$  Folgen braucht man zu jedem Zeitpunkt für jede Folge genau einen Block, also  $k \cdot B = M$  insgesamt

- **Lerne:** wenn man das (Kosten-)Modell ändert, kann sich auch ändern, welcher Algorithmus optimal ist



## ■ Cache-Effizienz / IO-Effizienz

– In Mehlhorn/Sanders:

2 Introduction 2.2.1 External Memory

– In Cormen/Leiserson/Rivest

Nothing! [zero matches for the word "cache"]

– In Wikipedia

<http://en.wikipedia.org/wiki/Cache>

<http://de.wikipedia.org/wiki/Cache>

(da wird das Prinzip eines Caches beschrieben, es gibt aber keinen separaten Artikel zur Cache-Effizienz bei Algorithmen)