

Algorithmen und Datenstrukturen (ESE)
Entwurf, Analyse und Umsetzung von
Algorithmen (IEMS)
WS 2012 / 2013

Vorlesung 8, Dienstag 11. Dezember 2012
(Cache-Effizienz, IO-Effizienz)

Prof. Dr. Hannah Bast
Lehrstuhl für Algorithmen und Datenstrukturen
Institut für Informatik
Universität Freiburg

Blick über die Vorlesung heute

■ Organisatorisches

- Ihre Erfahrungen mit dem Ü7 (dynamische Felder)

■ Cache-Effizienz bzw. IO-Effizienz

- Bisher haben wir zur Abschätzung der Laufzeit immer die Anzahl der Operationen gezählt
- Heute sehen wir, dass das nicht immer ein gutes Maß ist
- Insbesondere: Wie funktioniert ein Cache, Blockoperationen
- **Übungsblatt 8:** Sortieren vs. Hashing
 - Vergleich #Operationen vs. #Block-Operationen
 - Vergleich der tatsächlichen Laufzeiten

Erfahrungen mit dem Ü7 (dyn. Felder)

- Zusammenfassung / Auszüge Stand 11. Dezember 15:56
 - Zur Erinnerung: VL wurde von Björn Buchhold gehalten
 - Vorlesung + Aufgabe waren gut !
 - Aufwand für die meisten 4 Stunden oder weniger
 - Vorprogrammieren wie immer toll
 - Beweise haben sich in die Länge gezogen
 - Video nur mit Bild und Ton braucht nicht 500 MB groß sein
korrekt, aber das ist nur die Roh-Version direkt nach der Vorlesung

■ Hintergrund

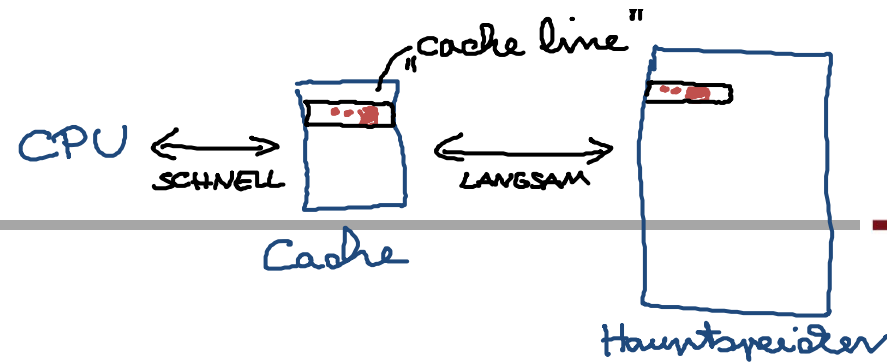
- Bisher haben wir immer die Anzahl der Operationen gezählt
- In der Annahme, dass das ein gutes Maß für die Laufzeit eines Algorithmus / Programms ist
- Heute sehen wir Beispiele, wo das kein gutes Maß ist

■ Beispiel

- Wir addieren die Elemente eines Feldes der Größe n auf
 - ... in der natürlichen Reihenfolge: $1 + 2 + 3 + 4 + 5$
 - ... in einer zufälligen Reihenfolge: $2 + 5 + 1 + 3 + 4$
- Die Anzahl der Operationen ist für beide **identisch**
- Aber die Laufzeiten unterscheiden sich sehr, warum?

bis zu Faktor 10 warum?

CPU Cache



■ Prinzip / Aufbau

- Zugriff auf ein Byte im Hauptspeicher kostet ca. **100ns**
- Zugriff auf ein Byte im (L1-)Cache kostet ca. **1ns**
- Bei Zugriff auf ein oder mehrere Bytes im Hauptspeicher holt man gerade einen ganzen Block von **~ 100 Bytes** in den Cache
- Solange dieser Block im Cache ist, braucht man für Bytes aus diesem Block nicht mehr auf den Hauptspeicher zuzugreifen
- Der Cache hat Platz für viele solcher Blöcke (die **cache lines**)
 - ein typischer L1-Cache ist **~ 100 Kilobytes** groß
- Ist der Cache voll, wird einer der Blöcke entfernt
 - z.B. der **least recently used (LRU)** Block
 - das soll aber heute nicht das Thema sein

Disk Cache

■ Prinzip / Aufbau

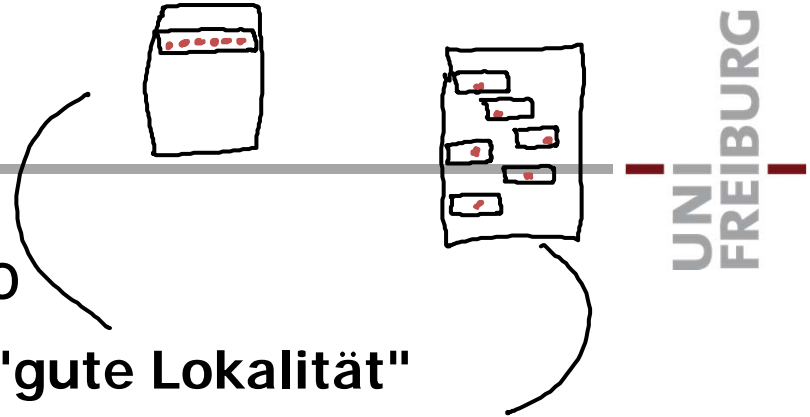
- Den Lesekopf einer Festplatte an eine bestimmte Stelle zu bewegen kostet $\sim 5\text{ms}$ (seek time)
- Ist man an einer Stelle kann man mit $\sim 100\text{ MB / Sekunde}$ Daten lesen (transfer rate)
- Deshalb geht das Betriebssystem wie folgt vor
 - Wird ein Byte von der Platte gelesen, wird gleich ein ganzer Block eingelesen (z.B. 128 KB auf einmal)
 - Solange dieser Block im Speicher ist, braucht man für Bytes aus diesem Block nicht mehr auf die Platte zuzugreifen und spart sich die seek time
 - Ist der Speicher voll, muss man sich wieder überlegen, welche Blöcke man drin behält

d.h. 10ms pro Byte

■ Terminologie

- Wir haben einen langsamen und einen schnellen Speicher
 - Der langsame Speicher ist in Blöcke der Größe B unterteilt
 - Der schnelle Speicher ist M groß (Platz für M/B Blöcke)
 - Stehen die Daten nicht im schnellen Speicher, wird der entsprechende Block in den schnellen Speicher geladen
 - Das Programm kann sich aussuchen, welche Blöcke im schnellen Speicher gehalten werden
 - Wir zählen nur die **Anzahl der Block-Operationen**
- In der Praxis hat man auch noch die Kosten für das Verwalten der Blöcke im schnellen Speicher, insbesondere welcher Block entfernt wird wenn der Speicher voll ist ... [das ignorieren wir hier](#)

Block-Operationen 2/7



- Für **B** Operationen hat man also
 - im besten Fall nur **1** Block-Op. **"gute Lokalität"**
 - im schlechtesten Fall **B** Block-Op. **"schlechte Lokalität"**
- Die folgenden Variationen ...
 - ... machen nur einen (kleinen) konstanten Faktor in der Anzahl der Block-Operationen aus:
 - die genaue Aufteilung des langsamen Speichers in Blöcke
 - ob die Speichereinheit **1 Byte** oder **4 Bytes** oder **8 Bytes** ist
- Man beachte:
 - Das Ganze wird erst interessant, wenn die Eingabe größer als **M** ist, sonst kann man einfach erstmal die gesamte Eingabe in den schnellen Speicher laden

Block-Operationen 3/7

- Typische Werte (für einen Server)
 - CPU Cache: $B = 128$ Bytes, $M = 6 \times 32$ KB (L1), 6×256 KB (L2)
 - Disk Cache: $B = 64$ Kilobytes, $M = 64$ GB
 - Die meisten Betriebssysteme benutzen alles was vom Hauptspeicher gerade nicht genutzt wird als Disk Cache
 - Sinnvollerweise wählt man B so, dass die **transfer time** für einen Block ein Bruchteil der **seek time** ist
- Noch etwas Terminologie
 - Die Block-Operationen beim CPU Cache nennt man **cache misses**
 - Die Block-Operationen beim Disk Cache nennt man oft **IOs**
 - **IO** oder **I/O** = **Input/Output**
 - Man spricht auch von **Cache-Effizienz** und **IO-Effizienz**

Block-Operationen 4/7



$n \gg M$

■ Beispiel 1: unser `ArraySumMain` Programm

- Wenn wir über die Elemente in der Reihenfolge `1, 2, 3, ...` iterieren, ist die Anzahl Block-Operationen: $\lceil n/B \rceil$
 - Wenn wir über die Elemente in einer zufälligen Reihenfolge iterieren, ist die Anzahl Block-Op. im schlechtesten Fall: n
 - Das ist ein Faktor von `B` Unterschied und das ist der Hauptgrund für den beobachteten Laufzeitunterschied
- Man beachte, dass auch bei der zufälligen Reihenfolge pro Element auf `4` benachbarte Bytes (ein `int`) auf einmal zugegriffen wurde
- Außerdem wird, wenn nicht $n \gg M$, das nächste Element manchmal zufällig schon im schnellen Speicher stehen
- Deswegen ist der Unterschied in der Praxis deutlich $< B$

Block-Operationen 5/7

hängt von der Wahl des Pivots ab.
 MÖGLICHKEITEN:
 * einfach das erste Element
 * zufälliges Element
 * "median of three"
 ↳ random elements

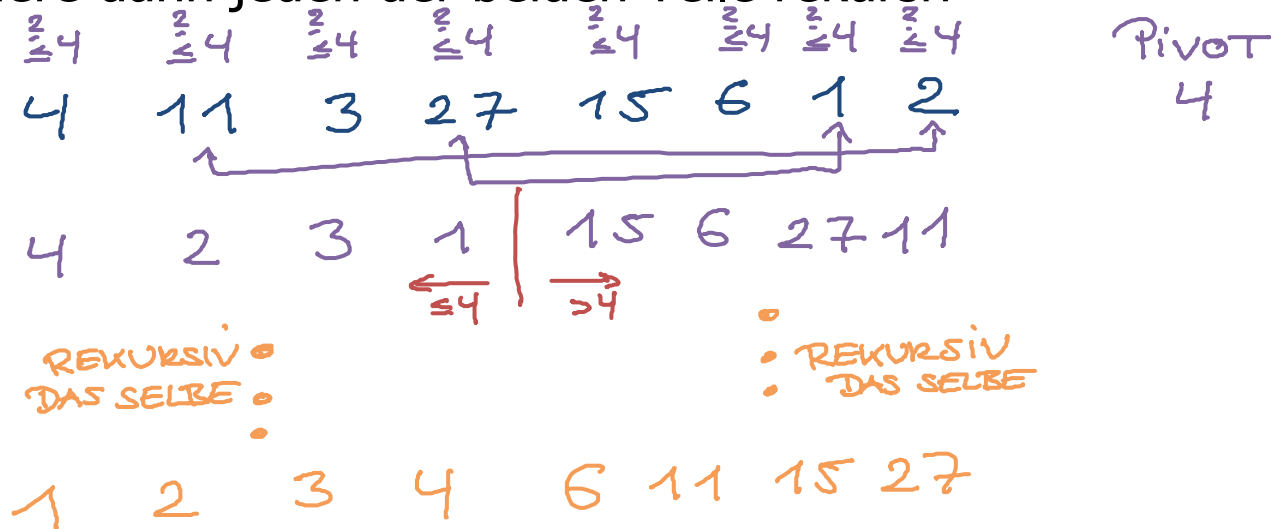
■ Beispiel 2: Sortieren mit QuickSort

– Vorweg kurz die Funktionsweise von QuickSort

- Teile das Eingabefeld in zwei Teile, so dass alle Elemente im linken Teil \leq alle im rechten Teil sind
- Idealerweise sind die beiden Teile gleich groß
- Sortiere dann jeden der beiden Teile rekursiv

IDEAL wäre der exakte Median

das ist aber nicht immer so



■ Beispiel 2: Sortieren mit QuickSort

- Analyse der Anzahl gewöhnlicher Operationen

Sei $T(n)$ = Laufzeit für Eingabegröße n

Annahme: Felder werden immer perfekt in der Mitte geteilt + n ist eine Zweierpotenz

$$T(n) \leq \underbrace{A \cdot n}_{\substack{\text{zum Teilen} \\ \text{in zwei} \\ \text{Teile}}} + \underbrace{2 \cdot T(n/2)}_{\substack{\text{für die rek.} \\ \text{Aufrufe}}}$$

$$\leq A \cdot n + 2 \cdot [A \cdot n/2 + 2 \cdot T(n/4)]$$

$$= 2 \cdot A \cdot n + 4 \cdot T(n/4)$$

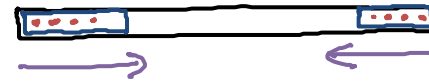
$$\leq 3 \cdot A \cdot n + 8 \cdot T(n/8)$$

$$\leq \dots$$

$$\leq k_2 \cdot A \cdot n + \underbrace{2^{k_2}}_{=n} \cdot \underbrace{T(1)}_{\leq A}$$

$$k_2 = \log_2 n$$

$$= O(n \cdot \log n)$$



■ Beispiel 2: Sortieren mit QuickSort

- Analyse der Anzahl Block-Operationen $IO(n)$

Annahmen wie auf der Folie davor

$$IO(n) \leq A \cdot n/B + 2 \cdot IO(n/2)$$

$$\leq A \cdot n/B + 2 \cdot [A \cdot n/2B + 2 \cdot IO(n/4)]$$

$$= 2 \cdot A \cdot n/B + 4 \cdot IO(n/4)$$

$$\leq 3 \cdot A \cdot n/B + 8 \cdot IO(n/8)$$

\vdots

$$\leq \underbrace{l_2}_{\log_2 \frac{n}{B}} \cdot A \cdot n/B + \underbrace{2^{l_2}}_{\frac{n}{B}} \cdot \underbrace{IO(n/2^{l_2})}_{\frac{1}{B}} \cdot \underbrace{IO(B)=1}$$

$$l_2 = \log_2 \frac{n}{B} \\ = \log_2 n - \log_2 B$$

$$= O\left(\frac{n}{B} \cdot \log_2 \frac{n}{B}\right)$$

es gilt sogar $O\left(\frac{n}{B} \cdot \log_{M/B} \frac{n}{B}\right)$

■ Cache-Effizienz / IO-Effizienz

– In Mehlhorn/Sanders:

2 Introduction 2.2.1 External Memory

– In Cormen/Leiserson/Rivest

Nothing! [zero matches for the word "cache"]

– In Wikipedia

<http://en.wikipedia.org/wiki/Cache>

<http://de.wikipedia.org/wiki/Cache>

(da wird das Prinzip eines Caches beschrieben, es gibt aber keinen separaten Artikel zur Cache-Effizienz bei Algorithmen)

